

342

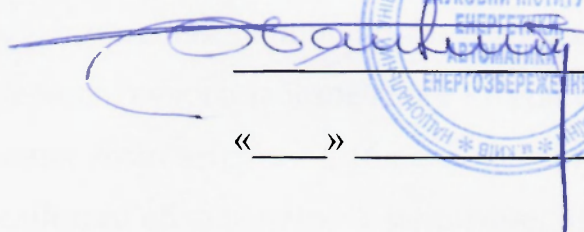
МІНІСТЕРСТВО ОСВІТИ І НАУКИ УКРАЇНИ
НАЦІОНАЛЬНИЙ УНІВЕРСИТЕТ БІОРЕСУРСІВ І
ПРИРОДОКОРИСТУВАННЯ УКРАЇНИ

Навчально-науковий інститут енергетики,
автоматики і енергозбереження

Кафедра автоматики та робототехнічних систем ім. акад. І.І. Мартиненка

ЗАТВЕРДЖУЮ

Директор ННІ енергетики,
автоматики і енергозбереження


Віктор КАПЛУН

« ____ » _____ 2025 р.

ПАСПОРТ
НАВЧАЛЬНОЇ ЛАБОРАТОРІЇ
РОБОТОТЕХНІЧНИХ КОМПЛЕКСІВ ТА СИСТЕМ

КИЇВ 2025

ЗАГАЛЬНІ ВІДОМОСТІ

Відповідальний за навчальну лабораторію:

Асистент Ромашук Олександр Миколайович

Завідувач лабораторіями: Лавінський Дмитро Сергійович

Відповідальний за пожежну безпеку та охорону праці:

Лавінський Дмитро Сергійович

ЗАГАЛЬНА ХАРАКТЕРИСТИКА АУДИТОРІЇ

- Площа - 67 м²;
- Кількість посадкових місць – 30 посадкових місць;
- наявність лабораторно-практичних робіт підвищеної небезпеки - немає;
- наявність засобів пожежогасіння та індивідуального захисту - наявні;
- наявність навчально-методичного забезпечення - наявне;
- наявність персональних комп'ютерів – є 16 персональних комп'ютерів;
- наявність мультимедійного обладнання – є мультимедійний проектор;
- наявність мережі Інтернету – є мережа Інтернет;
- наявність обладнання для забезпечення дистанційного навчання – наявне;
- наявність системи безперебійного живлення - немає;
- наявність ілюстративного та плакатного матеріалів – є 10 наочних стендів.

Лабораторні меблі

Таблиця 1

№	Назва	Стан	Кількість
1.	Стіл аудиторний	задовільний	16
2.	Стенд лабораторний	задовільний	8
3.	Шафа металева	задовільний	1
4.	Вішалка для одягу	задовільний	1
5.	Стілець м'який	задовільний	1
6.	Стенд наочний	задовільний	10
7.	Табурет металевий	задовільний	30
8.	Пректор мультимедійний	задовільний	1
9.	Дошка аудиторна маркерна	задовільний	1
10.	Екран проекційний	задовільний	1

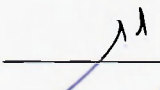
ПЕРЕЛІК НАВЧАЛЬНИХ ДИСЦИПЛІН ТА ЛАБОРАТОРНИХ РОБІТ, ЯКІ ВИКОНУЮТЬСЯ В ЛАБОРАТОРІЇ

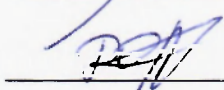
Таблиця 2

№ п/п	Назва дисципліни	Спеціальність, ОП, курс	Назви лабораторних робіт	Приладова база, лабораторне обладнання, програмне забезпечення, тощо
1.	Робототехнічні комплекси та системи	174, АКіТ, 3к	1. 3D принтер ANETE12 2. 3D сканер EINSCAN 3. Робот-гравіювальник Makeblock Laserbot 4. Робот-плотер Makeblock XY Plotter Robot Kit 5. Робот-гуманоїд XYZ Robot Y-01 6. Робот Polou m3pi 7. Робот Music robot 8. Робот на базі контролера NTX	1. 3D принтер ANETE12 2. 3D сканер EINSCAN SE 3. Робот-гравіювальник Makeblock Laserbot 4. Робот-плотер Makeblock XY Plotter Robot Kit 5. Робот-гуманоїд XYZ Robot Y-01 6. Робот Polou m3pi 7. Робот Music robot 8. Робот на базі контролера NTX Програмне середовище LabVIEW

ПОГОДЖЕНО:

В.о. завідувача кафедри  Олексій ОПРИШКО

Завідувач лабораторіями кафедри  Дмитро ЛАВІНСЬКИЙ

НПП, відповідальний за лабораторію  Олександр РОМАЩУК